

Low-Cost 3D

Sensoren, Algorithmen, Anwendungen

6. und 7. Dezember 2011

Institut für Geodäsie und Geoinformationstechnik
Technische Universität Berlin, Hauptgebäude
Str. des 17. Juni 135
10623 Berlin

Call for Papers / Demonstrations

Organisation:

Technische Universität Berlin

Institut für Geodäsie und Geoinformationstechnik
Prof. Dr.-Ing. Frank Neitzel

Humboldt-Universität zu Berlin

Institut für Informatik, Computer Vision
Prof. Dr. rer. nat. Ralf Reulke

Mitveranstalter:

DLR Berlin-Adlershof
Fraunhofer Heinrich-Hertz-Institut
Internationale Gesellschaft für Photogrammetrie und Fernerkundung

Workshopinhalt

3D-Rekonstruktion muss nicht teuer sein, das zeigen David-Laserscanner, KINECT, Bundler und Co. In diesem Workshop sollen Funktionsweisen und Anwendungsbeispiele verschiedener Low-Cost-3D-Rekonstruktionsverfahren vorgestellt werden. Für Live-Demonstrationen stehen Stellflächen zur Verfügung.

Zielgruppe

Forscher, Entwickler und Anwender von Low-Cost-3D-Rekonstruktionsverfahren

Konferenzsprache

Wahlweise Deutsch oder Englisch

Ablauf

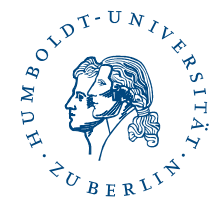
Dienstag, 6.12.2011 ab 17:00 Uhr: Live Demonstrationen und Icebreaker-Party auf dem Geodätenstand der TU Berlin
Mittwoch, 7.12.2011 ab 8:30 Uhr: Vortragsveranstaltung an der TU Berlin

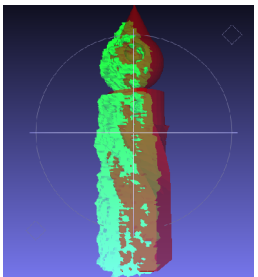
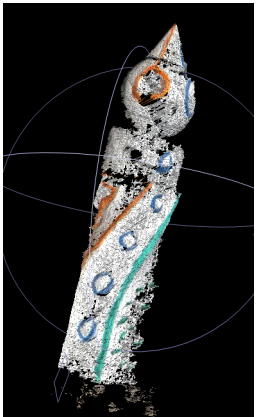
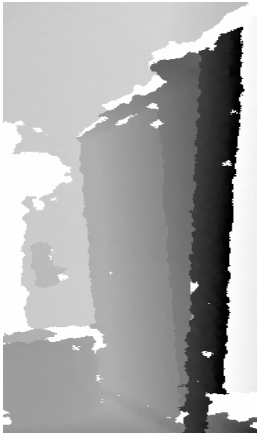
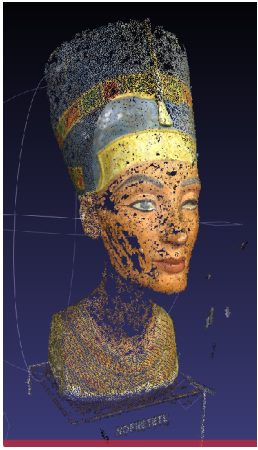
Call for Papers

Zu den aufgeführten Themenschwerpunkten wird um Einreichung von schriftlichen Beiträgen gebeten. Bitte reichen Sie zunächst ein Abstract ein. Den vollständigen Beitrag für den Tagungsband reichen Sie bitte später ein, Formatvorlagen hierfür finden Sie unter: <http://www.isprs.org/documents/orangebook/app5.aspx>. Ein Review findet nicht statt. Der Tagungsband wird in elektronischer Form veröffentlicht.

Call for Demonstrations

Wir möchten die Teilnehmer anregen, ihre Systeme in Live-Demonstrationen vorzustellen. Für diese Demonstrationen stehen Stellflächen sowohl im Indoorbereich als auch im Outdoorbereich des Geodätenstandes an der TU Berlin zur Verfügung. Bitte erläutern Sie uns Art und Umfang Ihrer Demonstration und teilen Sie uns mit, welche technischen Rahmenbedingungen für Ihre Demonstration erforderlich sind.





Themenschwerpunkte

Sensoren

- Aktuelle Entwicklungen
- Funktionsweise, Kalibrierung, Genauigkeitsuntersuchungen

Algorithmen

- SIFT, SLAM, Bündelblockausgleichung usw.
- Software: Bundler, CMVS, PMVS2 usw.
- Webservices: Photosynth, ARC3D usw.

Anwendungen

- Statische, kinematische und dynamische Anwendungen
- Spezielle Anwendungsbereiche
 - Entertainment
 - Benutzersteuerung
 - 3D-Rekonstruktion
 - Fahrerassistenzsysteme
 - Medizinische Diagnostik
 - Event Detektion
 - Qualitätskontrolle
 - Monitoring
 - usw.

Wichtige Daten

Einreichung Abstract (Paper) bis **04.11.2011**

Einreichung Abstract (Demonstration) bis **11.11.2011**

Benachrichtigung über Annahme des Beitrags bis **11.11.2011**

Einreichung Paper bis **04.12.2011**

Teilnahmegebühr

Die Teilnahmegebühr beträgt 50 Euro.

Die Kontodaten für die Überweisung der Teilnahmegebühr erhalten Sie zusammen mit der Anmeldebestätigung.

Die Teilnahmegebühr beinhaltet folgende Leistungen:

- Live-Demonstrationen und Icebreaker-Party inkl. Getränke und Imbiss
- Vortragsveranstaltung
- Vortragsfolien und Artikel in elektronischer Form

Anmeldung und weitere Informationen:

E-Mail: reulke@informatik.hu-berlin.de

Veranstaltungshinweis:

8./9. Dezember 2011: 3D-NordOst: www.3d-nordost.de